

Name: _____ Platz: _____

Abschlussprüfung Digitale Signalverarbeitung **SS2010**

Studiengang: Elektrotechnik Bachelor

Prüfungstermin: 9.7.2009 (90 Minuten)

Prüfer: Prof. Dr.-Ing. Großmann, Prof. Dr.-Ing. Stolle

Hilfsmittel: Taschenrechner
alle schriftlichen Unterlagen

Generelle Hinweise:

- Überprüfen Sie als Erstes die **Vollständigkeit** der Prüfungsangabe anhand der Seitennummerierung. Beschriften Sie die Prüfungsangabe und alle losen Blätter, die Sie abgeben, mit Ihrem **Namen**.
- Mobiltelefone **ausschalten** und wegpacken!
- Aufgaben, die mit einem * gekennzeichnet sind, lassen sich **unabhängig** von anderen Teilaufgaben lösen.
- **Lösungen ohne erkennbaren Lösungsweg werden nicht gewertet.**

Viel Erfolg!

$\Sigma 17$

1. Signale

a) (*) Ein digitales Signal $x_k = \sin(0,754 \cdot k)$ besitzt die Abtastfrequenz 10 kHz. Welche Frequenz hatte das analoge Zeitsignal?

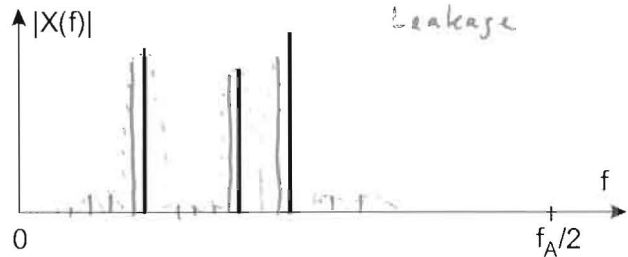
3

$2\pi f \cdot k \Delta t = 0,754 \cdot k \Rightarrow f = \frac{0,754}{2\pi \cdot \Delta t} = 1,2 \text{ kHz}$

$f_a = \frac{1}{\Delta t}$

b) (*) Das Betragsspektrum rechts zeigt ein Signal, das sehr lange mit f_A abgetastet wurde. Skizzieren Sie dazu grob das Betragsspektrum, das bei wenigen Abtastwerten zu erwarten ist.

2



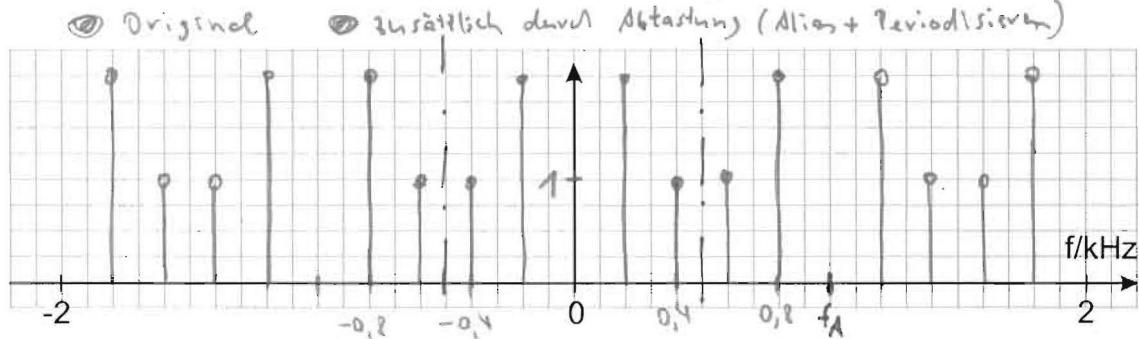
c) (*) Wie kann das verzerrte Betragsspektrum aus b) verbessert werden, ohne länger abzutasten? (Stichwort genügt!)

1

Fensterung

d) (*) Ein analoges Signal $x(t) = \cos(2\pi \cdot 400 \text{ Hz} \cdot t) + 2 \cdot \cos(2\pi \cdot 800 \text{ Hz} \cdot t)$ wird mit $\Delta t = 1 \text{ ms}$ abgetastet. Skizzieren Sie das Spektrum des abgetasteten Signals für $-2 \text{ kHz} \leq f \leq +2 \text{ kHz}$.

4



e) (*) Berechnen Sie aus x_k und y_k die nichtperiodische Korrelation R_k^{xy} für $k \in [-2..+4]$:

5

k	x_m	0	0	0	-4	+2	-1	0	0	0	R_k^{xy}	
+4	y_{k+m}		1	-2	1	0	0				-4	
+3				1	-2	1	0				10	
+2					1	-2	1				-9	
+1						0	1	-2	1			4
0			0	0	0	0	0	+1	-2	+1	0	-1
-1						0	0	0	1	-2	1	0
-2						0	0	0				0

$k = +3: (-4) \cdot (-2) + 2 \cdot 1 = 10$

$k = +2: (-4) \cdot 1 + 2 \cdot (-2) + (-1) \cdot 1 = -9$

$k = +1: 2 \cdot 1 + (-1) \cdot (-2) = 4$

$k = 0: -1 \cdot 1 = -1$

f) (*) Warum ist das Spektrum $\text{FFT}\{R_k^{xy}\}$ (aus e)) nicht gleich dem Leistungsdichtespektrum aus x_k und y_k ? Nur Stichworte!

2

R_k^{xy} ist nicht periodisch

2. Systeme

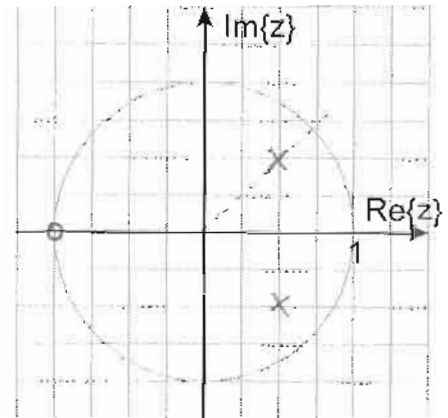
$$\sum z^2$$

Ein diskretes System ist gegeben durch $H(z) = \frac{z+1}{z^2-z+\frac{1}{2}}$.

a) (*) Berechnen und zeichnen Sie die Pole und Nullstellen.

Hinweis: $x^2 + bx + c = 0 \rightarrow x = -\frac{b}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{b}{2}\right)^2 - c}$

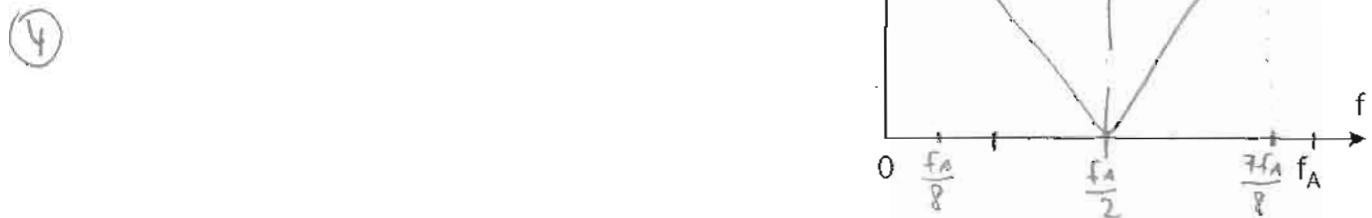
④ Ns: $z_0 = -1$
 Pol: $z_\infty = \frac{1}{2} \pm \sqrt{\frac{1}{4} - \frac{1}{2}} = \frac{1}{2} \pm j \cdot \frac{1}{2}$



b) Ist das System stabil? (Kurze Begründung)

② ja, alle $|z_\infty| < 1$

c) Skizzieren Sie grob das Betragsspektrum für $0 \leq f \leq f_A$.



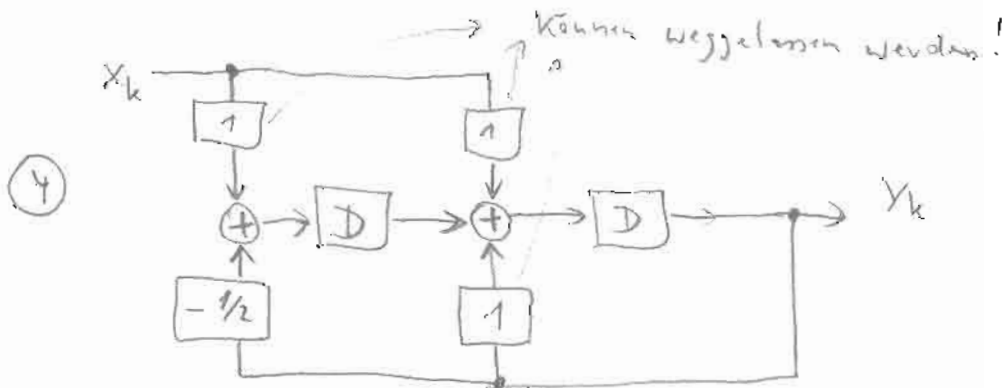
d) (*) Handelt es sich um ein FIR- oder IIR-System? (Kurze Begründung)

② IIR: - Nennerpolynom vorhanden
 - Pole ($\neq 0$) vorhanden
 ... ähnelnd

e) (*) Ist das System ein Hochpass, Tiefpass, Bandpass oder eine Bandsperr? (Kurze Begründung)

② Tiefpass (relevantes Verhalten bis $f_A/2$)

f) (*) Zeichnen Sie das System in der Transponierten Direktstruktur II.



- 5) g) (*) Berechnen Sie die Impulsantwort h_k des Systems für $k = 0..3$.

$$\begin{aligned}
 (z+1) &: (z^2 - z + \frac{1}{z}) = (0 \cdot 1 +) \frac{1}{z} + \frac{z}{z^2} + \frac{1,5}{z^3} \dots \\
 - (z - 1 + \frac{1}{z}) & \\
 \hline
 & 2 - \frac{1}{z} \\
 - (2 - \frac{z}{z} + \frac{1}{z^2}) & \\
 \hline
 & \frac{1,5}{z} - \frac{1}{z^2}
 \end{aligned}$$

$\Rightarrow h_k = \{0; 1; 2; 1,5; \dots\}$

- h) (*) Am Eingang des Systems wird das Signal $x_k = \{1; -1; 0,5; 0; 0; \dots\}$ angelegt. Berechnen Sie das Ausgangssignal y_k für $k = 0..5$.

$$X(z) = 1 - \frac{1}{z} + \frac{0,5}{z^2} = \frac{z^2 - 1z + 0,5}{z^2}$$

4)

$$Y(z) = H(z) \cdot X(z) = \frac{z+1}{z^2 - z + \frac{1}{z}} \cdot \frac{z^2 - z + 0,5}{z^2} = \frac{z+1}{z^2} = \frac{1}{z} + \frac{1}{z^2}$$

$$\Rightarrow y_k = \{0; 1; 1; 0; 0; 0; \dots\}$$

Σ 20

3. Algorithmen

a) (*) Berechnen Sie $\frac{5}{8} \cdot \frac{6}{8}$ in Binärdarstellung im Format SFRAC(1,3) mit Runden.

④

$$\begin{array}{r} 5 \cdot 6 = 30 (= 2 \cdot 15) \\ 0101 \cdot 0110 = 0011110 \\ \hline 0100010 \\ \hline \frac{4}{8} \end{array}$$

b) (*) Geben Sie die Binärdarstellungen der Zahl -1,75 im Format SFRAC(2,2) und SFRAC(4,4) an.

③

$$-1,75 = \frac{-7}{4}, \text{ 4bit-Komplement zu } -7: +9$$

↓

$$\underline{1001}$$

Vielfache von $\frac{1}{4}$ Vielfache von $\frac{1}{16}$
(von mit Vorzeichen, hinten mit 0 erweitern)

→ 11100100

c) (*) Berechnen Sie die Konditionszahlen zu den beiden folgenden Gleichungssystemen. Welches lässt sich mit kleinerem Fehler lösen? Lösung selber ist nicht gefragt!

⑦

System 1:	System 2:
$x = 2$	$x + y = 2$
$2y = 3$	$x + 2y = 3$

Hinweis: $\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \cdot \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$

$$A_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, A_2 = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \Rightarrow |A_1| = \sqrt{1^2 + 2^2} = \sqrt{5}, |A_2| = \sqrt{1+1+1+2^2} = \sqrt{7}$$

$$A_1^{-1} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, A_2^{-1} = 1 \cdot \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A_1^{-1}| = \sqrt{1^2 + (\frac{1}{2})^2} = \sqrt{1,25}, |A_2^{-1}| = \sqrt{7}$$

$$\text{cond}(A_1) = |A_1| \cdot |A_1^{-1}| = \sqrt{5} \cdot \sqrt{1,25} = \underline{2,5} \rightarrow \text{kleiner Fehler}$$

$$\text{cond}(A_2) = \sqrt{7} \cdot \sqrt{7} = \underline{7}$$

d) (*) Die Punkte (-1;2), (0;0) und (2;4) sollen mit einem Spline interpoliert werden. Geben Sie die Gleichung an, die sich aus der Krümmungsbedingung bei (0,0) ergibt.

③

Spline: $ax^3 + bx^2 + cx + d = S(x); S''(x) = 6ax + 2b$ (Krümmung)

gleiche Krümmung: $6a_1 \cdot x + 2b_1 = 6a_2 \cdot x + 2b_2 \mid_{x=0}$

⇒ $2b_1 = 2b_2$

e) (*) Wandeln Sie die Differentialgleichung $y'' + y' = y$ in zwei Differentialgleichungen 1. Ordnung um.

③

$$\underline{z = y'} \quad (1. \text{ Dgl.})$$

$$\underline{z' = y''} \Rightarrow \underline{z' + z = y} \quad (2. \text{ Dgl.})$$

4. ADC und Anti-Alias-Filter

Σ 18)

a) (*) Wie viele effektive Bit besitzt ein analoges Signal mit SNR = 55 dB?

② $ENOB = \frac{SNR - 1,76}{6,02} = \underline{\underline{8,8 \text{ bit}}}$

b) Würden Sie das Signal aus a) mit einem idealen 8-Bit-ADC oder 10-Bit-ADC wandeln? (Kurze Begründung)

② 10 Bit, um keine Genauigkeit durch die AD-Wandlung zu verlieren

Von einem ADC sind folgende Daten bekannt:

resolution	10 bit
FSR	5 V
offset error	±3 LSB
DNL	±0.5 LSB
INL	±0.5 LSB

c) (*) Wie groß ist das LSB von diesem ADC?

② $LSB = \frac{FSR}{2^{10}-1} = \frac{5V}{1023} = \underline{\underline{4,89 \text{ mV}}}$

d) (*) Wie groß ist der Gesamtfehler inklusive Quantisierungsfehler (in Vielfachen von LSB)?

③ $\frac{\bar{e}}{LSB} = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \sqrt{3^2 + 0,5^2 + 0,5^2 + 0,5^2} = \sqrt{\frac{9,75}{3}} = \underline{\underline{1,8}}$

\hat{e}_{offset} \hat{e}_{DNL} \hat{e}_{INL} \hat{e}_Q

e) Wie viele effektive Bit besitzt der ADC?

③ $\delta = \frac{\bar{e}}{LSB \cdot 2^{10}/3,32} = 0,025$, $SINAD = 20 \cdot \lg \frac{1}{\delta} = 46 \text{ (dB)} \Rightarrow ENOB = \underline{\underline{7,4 \text{ bit}}}$

f) Der ADC arbeitet mit der Abtastfrequenz $f_A = 100 \text{ kHz}$. Ein Anti-Alias-Filter (Butterworth 2. Ordnung) soll Störungen über 50 kHz auf 2 % dämpfen. Bestimmen Sie grafisch die Grenzfrequenz des Filters. Skalieren Sie auch die Achsen!

⑥

$f_A/2 : \lg 5 = 0,7$
 $\delta : 0,02 = 2 \cdot 0,01 ; \lg 2 = 0,3$
 $f_g : 10^{0,9} \approx 8 \Rightarrow f_g = 100 \text{ kHz} \cdot 8 = \underline{\underline{800 \text{ kHz}}}$

